



HANDYBOT II

Developing highly manipulative robotic systems capable of handling different footwear components as well as delasted and children's footwear.

Desarrollo de sistemas robóticos con alta capacidad manipulativa, que pueden manejar diferentes componentes del calzado, así como, calzado deshormado e infantil.



Desarrolla:



Proyecto financiado por:



Financiado por la Unión Europea